Method for counteracting geometric distortions for DCT based watermarking

Patent Number:

EP0902591, A3

Publication date:

1999-03-17

Inventor(s):

COX INGEMAR J (US); MILLER MATTHEW L (US)

Applicant(s):

SIGNAFY INC (US)

Requested Patent:

JP11153956

Application Number: EP19980111968 19980629

Priority Number(s):

US19970928576 19970912

IPC Classification:

H04N7/26

EC Classification:

H04N7/26; G06T1/00W; H04N1/32C19

Equivalents:

US6108434

Cited patent(s):

WO9636163; EP0967803; WO9960791

Abstract

In order to compensate for geometric distortion when extracting a watermark from watermarked data, the geometrically distorted data undergoes cyclic rotation of the pixels in groups of 8x8 pixel blocks to remove any

geometric distortion.

Data supplied from the esp@cenet database - I2

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平11-153956

(43)公開日 平成11年(1999)6月8日

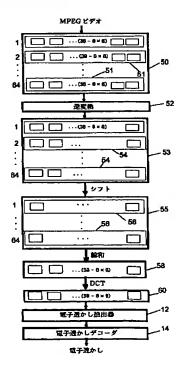
(51) Int.Cl.6		識別記号		FI
G09C	5/00	1903 3411 3		G 0 9 C 5/00
G06T	1/00			H 0 4 N 1/387
	1/387			G 0 6 F 15/66 B
110 111	7/08			H 0 4 N 7/08 Z
	7/081			7/133 Z
	.,		審査請求	
(21)出願番号	}	特願平10-245819		(71)出顧人 598118466
				シグナファイ、 インコーポレイテッド
(22)出顧日		平成10年(1998) 8月31日		Signafy, Inc.
				アメリカ合衆国 08540 ニュー ジャー
(31)優先権主張番号		08/928576		ジー州 プリンストン インディペンデン
(32)優先日		1997年9月12日		ス ウェイ 4
(33)優先権主張国		米国 (US)		(72)発明者 インゲマー ジェイ、 コックス
				アメリカ合衆国 08648 ニュー ジャー
				ジー州 ローレンスヴィル レパーク ド
				ライプ 21
				(74)代理人 弁理士 若林 忠 (外4名)
				最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 電子透かし入れされているデータから電子透かしを抽出する方法

(57)【要約】

【課題】 画像またはビデオフレームに、幾何学的拡大 /縮小やアフィン歪みが加えられた場合であっても、そ のような歪みを修正して、確実に電子透かしを検出する ことができるようにする。

【解決手段】 電子透かしを入れられているデータから電子透かしを抽出する際に幾何学的歪みを補償するために、8×8画素ブロックのグループ内で、幾何学的に歪んでいるデータを循環的に回転させ、これによって、どのような幾何学的歪みも除去できるようにする。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 n×nブロックの形で、電子透かし入れ された圧縮されているデータを受容するステップと、 前記ブロックを空間的に並進させて幾何学的歪みを補償 するステップと、

並進させたデータから電子透かしを抽出するステップと、を備える、電子透かし入れされている圧縮されたデータから電子透かしを抽出する方法。

【請求項2】 8×8ブロックの形で、電子透かし入れ された圧縮されたデータを受容するステップと、 前記8×8ブロックの所定の数のグループからなる組内

累積されたブロックを空間領域のデータに変換するステップと、

で、前記ブロックを累積するステップと、

前記空間領域に累積されたブロックを空間的に並進させて、仮定されたアフィン歪みを補償するステップと、 並進させたブロックを加え合わせるステップと、

並進させたブロックから電子透かしを抽出するステップと、を備える、電子透かし入れされている圧縮されたデータから電子透かしを抽出する方法。

【請求項3】 前記電子透かしを抽出するステップが、加え合わされたブロックの離散コサイン変換係数値を計算することを含む、請求項2に記載の方法。

【請求項4】 異なる仮定された複数のアフィン歪みに対して、前記ステップを繰り返す請求項2に記載の方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、マルチメディアデータ特にビデオデータへのデジタル電子透かし入れ(デジタル・ウォーターマーキング; digital watermarking) に関する。さらに詳しくいえば、本発明は、JPEG(joint photograph coding experts group)やMPEG(moving picture experts group)などの圧縮されたビデオデータの電子透かし入れと、幾何学的歪みを受けた圧縮されたデータでの電子透かしの検出とに関する。

[0002]

【従来の技術】画像(イメージ)、映像(ビデオ)およびマルチメディア等のデジタル化されたメディアの普及により、その物の出所の識別を容易にするセキュティシステムに対するニーズが生じている。デジタルビデオディスク(DVD;digital videodisk)が予測されているように大量消費市場に導入されると、問題が一層悪化する。

【0003】コンテンツプロバイダ、すなわちデジタルデータ形式の作品の所有者には、著作権所有の認証、コントロールおよび管理のために、ソフトウエア及び/またはハードウエア装置により後にでも検出できるような信号を、オーディオデータも含めて、映像/画像/マルチメディアデータに埋め込みたいというニーズがある。

【0004】電子透かしをデジタルメディアに挿入し、また、電子透かし入れされているメディアから電子透かしを抽出するための装置がある。典型的な装置が、たとえば、1995年9月28日に出願された「安全なマルチメディアデータ用スペクトラム拡散電子透かし入れ(Secure Spread Spectrum Watermarking for Multimedia Data)」という名称の米国特許出願第08/534,894号に記載されている。この出願に開示の方法では、コンテンツの所有者を識別するために、画像の知覚的に意味のある領域に電子透かし信号を埋め込むことによって、スペクトル拡散電子透かし入れを行う。

【0005】インターネット上のWWW(World Wide Web)サイトhttp://www.neci.nj.nec.com/tr/index.html (Technical Report No. 95-10)から入手できるコックス等(Cox et al.)の文献「安全なマルチメディア用スペクトラム電子透かし入れ(Secured Spectrum Watermarking for Multimedia)」は、電子透かし入れの目的でデジタルデータに擬似乱数ノイズ列を埋め込むスペクトラム拡散電子透かし入れが記載されている。

【0006】上述した従来技術の電子透かしを抽出する方法では、原画像スペクトラムを電子透かし画像スペクトラムから減じる必要がある。そのため、復号器が原画像もしくは原画像スペクトラムを利用できない場合には、この方法の使用は制約される。

【0007】アール、ディー、プリュース等(R. D. Pre uss et al.)の米国特許第5,319,735号明細書「埋め込み シグナリング(Embedded Signaling)」では、デジタル情 報が符号化されてコードシンボル系列が作り出される。 コードシンボル系列は、そのコードシンボル系列を表す 対応するスペクトラム拡散コード信号系列を発生するこ とにより、オーディオ信号へ埋め込まれる。コード信号 の周波数成分は、オーディオ信号の帯域幅内の予め選定 されたシグナリング帯域内に本質的に閉じ込められ、コ ード信号の連続するセグメントは系列内の連続するコー ドシンボルに対応する。オーディオ信号は、シグナリン グ帯域を包含する周波数帯域にわたって連続的に周波数 解析され、コード信号は、分析の関数としてダイナミッ クにフィルタ処理される。これにより、コード信号か ら、各瞬時において対応する周波数範囲内のオーディオ 信号周波数成分のレベルの予め選定された部分であるよ うな周波数成分レベルを本質的に有する、修正されたコ ード信号が得られる。修正されたコード信号およびオー ディオ信号を結合して、デジタル情報が埋め込まれた合 成オーディオ信号が得られる。次に、この合成オーディ オ信号は、記録媒体上に記録されるか、あるいは送信チ ャネルへ送られる。この過程での2つのキーとなる要素 は、それぞれ、挿入段階及び抽出段階で生じるスペクト ル整形(シェーピング)およびスペクトル等化であり、 これにより、埋め込まれた信号は、電子透かし入れがな されていない原データへアクセスすることなく、抽出す ることができる。

【0008】1996年9月4日に出願されたコックス (Cox)の米国特許出願第08/708,331号「埋め込みシグナリング用スペクトラム拡散電子透かし(A Spread Spectrum Watermark for Embedded Signaling)」には、原データあるいは電子透かし入れされていないデータを使用せずに、電子透かし入れされた画像や映像から、埋め込まれたデータ中の電子透かしを抽出する方法が記載されている。

【0009】シグナリングを埋め込む目的で画像や画像 データに電子透かしを挿入するこの方法では、画像全体 のDCT (離散コサイン変換; Discrete Cosine Transf orm) 及び逆変換(IDCT; Inverse DCT) が計算され る必要がある。Nを画像内の画素(ピクセル)数とし て、DCTを(N log N)のオーダの計算量で計算 する高速アルゴリズム、すなわち、画素数Nの増加に対 して計算量がたかだか (N 1 og N) に比例して長く なるような高速アルゴリズムがある。しかしながら、N =512×512 (横512画素、縦512画素)であ るような画像に対しては、要求される計算量は依然とし て大きい。符号化及び抽出処理が、映像レート、すなわ ち毎秒30フレームの速度で行われなければならない場 合は、特にそうである。この方法は、MPEG-2伸張 に必要な計算量に比べておよそ30倍の計算量を必要と する。

【0010】リアルタイムビデオ電子透かし入れを達成 する1つの方法は、N番目ごとのフレームにしか電子透 かし入れをしないことである。しかしながら、コンテン ツのオーナは、全ての映像フレームを保護したいと望 む。さらに、どのフレームに埋め込まれた信号が含まれ るかが分かってしまえば、映像信号を著しく劣化させる ことなくそれらのフレームを除去することは簡単であ る。したがって、この方法を用いるのは好ましくない。 【0011】別のオプションは、n≪Nとして、画像 (部分画像)中のn×n画素からなるブロックに電子透 かしを挿入することである。ブロックサイズを8×8、 すなわち、MPEG画像圧縮に使用するのと同サイズ、 に選定すると、電子透かし挿入及び抽出手順をMPEG の圧縮及び伸張アルゴリズムと密接に結合することがで きる。電子透かしの挿入や抽出において最もコストがか かる計算はDCTおよびその逆変換の計算に関連してお り、これらのステップは圧縮及び伸張アルゴリズムの一 部として既に計算されているため、相当な計算の節減を 達成することができる。したがって、電子透かし入れを 行うことに伴うコスト増分は非常にわずかなものとな り、典型的にはMPEGに伴う計算要求量の5%よりも 少ない。

【0012】1996年9月19日に出願された米国特 許出願第08/715,953号「MPEG/JPEG係数を使用 する画像データの電子透かし入れ(Watermarking of Ima ge Data Using MPEG/JPEG Coefficients)」では、MPEG/JPEG係数を使用して画像データを符号化することにより、この作業を進展させている。

【0013】1996年11月5日に出願された米国特 許出願第08/746,022号「デジタル電子透かし入れ(Digit al Watermarking)」には、電子透かし情報を小画像(サ ブイメージ)内に格納し、小画像から電子透かし情報を 抽出することが記載されている。

【0014】1997年2月9~14日、Proc. of EI'97, vol. 30-16のコックス(Cox etal.)等の文献「Ar eview of watermarking and the improvement of perce ptual modeling」は、電子透かし入れについての最近の動向をまとめた総説である。

【OO15】空間領域(空間ドメイン)およびDCT領域(DCTドメイン)の両方で、計算効率よく電子透かしの検出を行えるようにするため、DCTでの8×8ブロック(8画素×8画素の大きさのブロック)のグループの和に対し、電子透かしを挿入する。この手法の利点は、画像が空間領域においてのみ入手可能である場合に、少数の8×8ブロックを計算するために空間領域においても加算を実行できることと、DCT領域に変換しなければならないものがそれらのブロックのみであることである。その理由は、DCT領域のブロックの和が、空間領域のブロックの和をDCTした結果に等しいためである。今や、電子透かしを検出する計算に要するコストは加算のコストによって支配されるようになっているから、DCT領域及び空間領域における検出のコストはほぼ同じである。

[0016]

【発明が解決しようとする課題】これらの電子透かし入 れ技術は非常に成功しているが、1つの問題が残ってい る。すなわち、画像またはビデオフレームにかなり小さ い幾何学的変化があっても、その変化がDCT係数に大 きく影響することである。例えば、8×8ブロックに分 割され、それらのブロックのDCTを計算することによ って周波数領域(周波数ドメイン)に変換される画像に ついて考えることにする。ここで、画像のサイズが1/ 8だけ縮められたとすると、元の各8×8画素ブロック は、7×7画素の集合に縮小される。縮小されたすなわ ち寸法を変えられた画像を再び8×8ブロックに分割 し、かつそれらのブロックの対応するDCT係数を計算 したとすると、それらの新たに求めれたDCT係数は、 通常、元の寸法を変えられていない画像のDCT係数と は、非常に異なっている。その結果、しばしば、電子透 かし検出に失敗する。

【0017】本発明の主な目的は、画像またはビデオデータなどの電子透かし入れされたデータのアフィン歪み (affine distortion)を修正する、電子透かし検出方法を提供することにある。

【0018】また本発明の別の目的は、画像またはビデ

オフレームに、幾何学的拡大/縮小やアフィン歪みが加 えられた場合であっても、確実に電子透かしを検出する ことができる、電子透かしの抽出方法を提供することに ある。

[0019]

【課題を解決するための手段】本発明の目的は、n×nブロックの形で、電子透かし入れされた圧縮されているデータを受容するステップと、ブロックを空間的に並進させて幾何学的歪みを補償するステップと、並進させたデータから電子透かしを抽出するステップと、を備える、電子透かし入れされている圧縮されたデータから電子透かしを抽出する方法によって達成される。

【0020】本発明の目的は、8×8ブロックの形で、電子透かし入れされた圧縮されたデータを受容するステップと、8×8ブロックの所定の数のグループからなる組内で、ブロックを累積するステップと、累積されたブロックを空間領域のデータに変換するステップと、空間領域に累積されたブロックを空間的に並進させて、仮定されたアフィン歪みを補償するステップと、並進させたブロックを加え合わせるステップと、並進させたブロックから電子透かしを抽出するステップと、を備える、電子透かし入れされている圧縮されたデータから電子透かしを抽出する方法によっても達成される。

【0021】本発明は、それぞれの8×8ブロックでの 空間的に変化する並進運動(translation)により尺度

(スケール)の変化や歪みを近似することによって、画像またはビデオフレームにおける幾何学的拡大/縮小やアフィン歪みの問題を解決するものである。画像は、ブロックのばらばらの組(セット)に分割され、セット内の各ブロックは同じ並進量で操作される。ブロックの組は、種々の組で異なる。電子透かしは、ブロックの全ての並進運動に対して抽出され、画像またはビデオフレーム中に電子透かしが存在するかどうかを判定するために、相関器出力の最大値が統計的に意味があるものであるかどうかがテストされる。

【0022】電子透かしアルゴリズムが、画像またはビデオフレームを8×8画素ブロックに分割する。その後、これらのブロックは、38のグループに配分される。電子透かしの検出プロセスは、グループ内でそのグループ中の全ての8×8ブロックを加え合わせることによって開始し、それによって、データのディメンションを各々8×8の値を有する38のブロックに縮小する。各8×8ブロックにおける係数のサブセットがさらに加算されて、長さ38の一次元ベクトルを形成する。

【0023】8の倍数の画素だけ並進シフト(translati on shift)が、単純に、抽出された1次元電子透かしベクトルでの循環的回転(cyclic rotation)をもたらすようにして、DCTの8×8ブロックの38のグループを選択する。8の倍数でないシフトのためには、剰余モジュロ8の並進、すなわち、×方向とy方向の両方におけ

るの画素から7画素までの並進、を決定することが必要なだけである。これは、DCT係数の38個の8×8ブロックをとり、それらのブロックを空間領域にまず変換することによって行われる。次に、DCT領域に変換し戻される前に、64通りの可能な並進の1つによって、データをシフトする。その後、電子透かしが抽出され、以下に説明するようにしてテストされる。この操作を全ての並進に対して繰り返す。その後、電子透かしが存在するかどうかを決定するために、相関器出力の最大値が統計的に意味があるものかどうかをテストする。

【0024】画像やビデオフレームの並進量は事前には 知られていないから、0画素から7画素までの全ての並 進についてシフトを繰り返し、その後、電子透かしに対 して最高の相関を持つ信号を決定することによって、最 尤並進係数及び電子透かしが決定される。

【0025】本発明は、並進運動を空間的に変化することによって、幾何学的歪みを近似する。画像やビデオデータから変化や歪みを除去することは極めて困難であるが、ブロックの空間的並進移動の形での取扱いは、画像またはビデオをそれの元の歪んでいない状態に戻すことなく、歪んでいる画像またはビデオから電子透かしを抽出する比較的簡単なやり方である。

[0026]

【発明の実施の形態】次に、本発明の好ましい実施の形態について、図面を参照して説明する。

【0027】以下の説明において、画像(image)、画像データ(image data)、ビデオ(video)、ビデオフレーム (video frame)及びビデオデータ(video data)という用語は、ビデオ、画像およびマルチメディアデータに対して、等しく適用される。「電子透かし」という用語は、埋め込まれたデータ、埋め込まれた記号(symbol)、埋め込まれた画像、埋め込まれた命令(instruction)あるいはその他の任意の埋め込まれた識別情報(identifying information)を含む。

【0028】電子透かし入れシステムを設計する際、特にDVDへの応用の際における大きな問題は、MPEG圧縮されたビデオおよび圧縮されていないビデオの両方で検出が容易である電子透かしを入れることである。ほとんどの電子透かしは、空間(圧縮されていない)領域またはDCT(圧縮されている)領域のいずれか一方で容易に検出されるが、両方ともで容易に検出されるわけではない。このことは、一方の領域または他方の領域で電子透かしを検出することが、画像全体を変換することを必要とすることを意味する。これでは、DVD応用のためには、一般に、計算にコストがかかり過ぎる。以下の説明では、電子透かしが、従来のやり方、例えば上記の米国特許出願や刊行物に記載されているやり方で、ビデオデータに挿入されていると仮定する。

【0029】この問題の解決策は、少数(またはグループ)の8×8ブロックから(38個のグループが好まし

い)、電子透かしを抽出できるようにして、電子透かしを入れることである。各グループは、画像中の多数のブロックの和である。空間領域内の8×8ブロックがグループ内で一緒に加え合わされ(累積され)、その後でその和のDCT係数が計算されるものとすると、それは、各ブロックのDCT係数を計算し、DCT係数を一緒に加え合わせることに等しい。空間領域内のグループにおける8×8ブロックの和についてのDCT係数の和に等しい。その結果、圧縮されていないデータまたはMPEG符号化されたデータから、加え合わせにより得られた38個のブロックを直接計算でき、空間領域あるいは圧縮領域への変換は、加算が行われた後でのみ実行される。このようにして、5400個のDCT係数を計算するのではなくて、たった38個のDCT係数が計算されるだけでなる。

【0030】ブロックのサイズは、8×8であるように選択することが好ましい。その理由は、通常のMPEGビデオ信号の構造のためである。しかし本発明は、任意のn×nブロックに応用できる。グループの数は、随意に、38であるように選択される。本発明では、ブロックのグループの数について、他の値を使用できる。したがって、以下の説明において38個である項目について言及した場合は、任意の所定数の項目も使用できることが理解されるであろう。

【0031】図1は、圧縮されたビデオのMPEGスト リームが入力する場合における、電子透かし検出手順の フロー図である。DCT係数の8×8ブロックをそれぞ れ入力ストリームから復号すると、各ブロックは、アキ ュムレータアレイ10内の38個の8×8アキュムレー タ10(1)~10(38)の1つに、加えられる。画像の全 体が38個の8×8アキュムレータ10(1)~10(38) に加算された後で、従来のやり方と同様に、電子透かし 抽出器12により、電子透かしを38個のアキュムレー タ10(1)~10(38)から抽出してグループにする。抽 出プロセスは簡単で、約500回だけの加算演算を要す る。最後に、抽出した電子透かしを電子透かしデコーダ 14によって復号し、抽出した信号が本物の電子透かし であるか、あるいは電子透かし入れされていない画像に 存在する単なるノイズであるか、を判定するために、統 計的な試験を実行する。電子透かしが本当に存在すると 判定されたならば、電子透かしを復号して、DVD応用 のために必要な情報ビットを得る。電子透かしをビデオ ストリームに挿入したときに用いた所定のマッピング関 係を基にして、特定のアキュムレータに入力ビデオを加 算する。

【0032】図2は、圧縮されていないデータあるいは 圧縮されていないビデオのストリームが入力である場合 の、対応する電子透かし検出手順を示している。各画素 が入力すると、電子透かしをビデオに挿入する際に使用 したアルゴリズムに対応する所定のマッピングアルゴリズムに応じて、アキュムレータアレイ20内の38個の8×8アキュムレータ20(1)~20(38)のうちの1つに、その画素が加えられる。画像の全体がアキュムレータに加算された後、DCT変換器22によって、累積されたビデオのDCT係数値を計算する。DCT係数値を計算した後の電子透かし復号プロセスは、MPEGビデオ受信時の復号プロセスに図1を用いて説明したのと同様に進行する。

【0033】図1及び図2に関連して上述した一般的な方法は、歪みを受けているときの画像の8×8ブロックへの分割位置が、電子透かしを挿入したときに用いた分割位置と同一である限り、非常に良く機能する。しかし、画像が、幾何学的あるいはその他のアフィン歪みを受けていたとすると、電子透かしを検出することが困難になる。

【0034】そのような歪みに対抗するために、本発明 では、上述した電子透かし検出プロセスを修正する。水 平方向に8分の1だけ縮小された画像について考えるこ とにする。図3を参照すると、図示「オリジナル」と記 載された方の下側の行が、元の(歪みを受けていない) 画像における一連の8×8のブロック1~9の空間位置 を示している。一方、図示「大きさを変えられた」と記 載された方の上側の行は、元の画像が縮められ、すなわ ちあるスケールファクタだけ尺度を変えられた後の、8 ×8のブロック1′~10′の位置を示している。元の 画像のブロック1は、縮小された画像のブロック1′に 大きく重なり合っている。元の画像のブロック2は、ブ ロック2に対して相対的に1画素だけシフトさせられて いるブロック2′と、8×8画素の6つの列を共有して いる。したがって、ブロック2′の列が、そのDCTの 計算の前に右へ1列シフトさせられたとすると、そのD CT計算の結果は元のブロック2のDCT計算の結果に 非常に良く類似する。大きさを変更されたブロックと元 のブロックとの間の相違は、ブロック2′の列1がブロ ック1における列8に一致するという事実にのみに帰す べきである。これは、電子透かし検出器に対する付加的 ノイズの発生源となる。

【0035】大きさを変更された画像中のブロック1′は、元の画像中でのその対応するブロック1から、画素の1列だけ異なっている。しかし、ブロック5′は、元の画像中のブロック4と共通の4つの列を持つだけである。さらに、ブロック5′の4つの列はブロック4とは共通ではなく、また、ブロック4の4つの列はブロック5′とは共通ではない。したがって、並進における相対的なシフトを補償した後でさえも、ブロック5′はブロック4のノイズが非常に多い近似である。

【0036】このようにして考えると、大きさを変化された画像の8×8ブロックを空間的に変化させて並進することによって、大きさ(スケール)の変化を近似でき

る。したがって、この成果を達成するために、電子透かし抽出プロセスを変更する。一次元(1-D)水平方向シフトのために、38個のアキュムレータからなる単一のアレイを、8個のそのようなアキュムレータアレイの粗で置き換える。二次元(2-D)移動のためには、8×8すなわち64個のアキュムレータアレイを必要とする。8の倍数であれば抽出された電子透かしが循環的にシフトすることになるから、ただ8個のアレイを必要とする。

【0037】図4は、8個のアキュムレータアレイから なる組を示す図である。各アキュムレータアレイには、 所定の数の列のシフトが関連づけられる。電子透かしの 抽出手順でのブロックの累積段階において、8×8ブロ ック1′が組40のアキュムレータ1に加え合わされ、 8×8ブロック2′が組42のアキュムレータ2に加え 合わされ、8×8ブロック3′が組43のアキュムレー タ3に加え合わされ、8×8ブロック4′が組44のア キュムレータ4に加え合わされ、8×8ブロック5² が、等しい量のデータをブロック4およびブロック5と 共有する。ブロック5′は、ブロックをそれぞれのアキ ュムレータに送るために用いられる規則に応じて、組4 4のアキュムレータ4または5のいずれかに加えられ る。ブロック6′は、組45のアキュムレータ5に加え られる。他のブロックについても同様である。ブロック をどこに加えるかについての規則は、仮定した尺度変更 の関数である。すなわち、仮定されたあるいは既知の尺 度歪みを補償するために、空間内での必要な並進が行わ れるように、アキュムレータが選択される。

【0038】組41~47の各アキュムレータ中の8×8ブロックについての累積を終了した後、加え合わされたデータがDCT領域から空間領域へ変換され、それぞれ空間領域データがDCT領域に変換し戻される前に、組41については1列だけシフトさせられ、組42については2列だけシフトさせられる。他の組についても同様である。ここで、相対的な並進シフトが除去され、8個のアキュムレータアレイ40~47の組中の対応するアキュムレータ内のデータが、一緒に加え合わされて、38個の8×8ブロックの単一(一次元)のアキュムレータアレイを形成する。その後で、上記のようにして電子透かし抽出が続行される。

【0039】図5は、圧縮されたビデオが入力した時の プロセスを示す図であり、図6は圧縮されていないビデ オが入力した時のプロセスを示すである。

【0040】図5において、入力した圧縮されたビデオ、例えばMPEGビデオは、アキュムレータ51からなるアキュムレータアレイ50内に配置される。各アキュムレータ51は、38個の8×8ブロックを有する。 二次元並進を補償するためには、そのようなアキュムレータ51が64個存在する。64個のアキュムレータ51の内容に対し、空間領域への逆変換52が行なわれ、

その結果が、64個のアキュムレータ54を有するアキ ュムレータアレイ53内に配置される。各アキュムレー タ54は、38個の8×8ブロックを有する。 アキュム レータアレイ53中のデータは、上記のようにしてシフ ト(並進)を行って、既知のあるいは仮定された幾何学 的歪みが補償される。シフトさせられたデータは、64 個のアキュムレータ56を有するアキュムレータアレイ 55内で加え合わされる。各アキュムレータ56は、空 間領域内に38個のデータの8×8ブロックを有する。 各アキュムレータ56内の対応するブロックは、38個 の8×8ブロックからなる一次元アレイ58中に一緒に 加え合わされる。加え合わせたデータに、DCT(離散 コサイン変換)を施して、得られたDCT係数値をアキ ュムレータアレイ60内に蓄積する。図1に関連して上 で説明したように、38個の8×8ブロックからなる単 一のアキュムレータアレイ60内にこのようにして加算 されたDCTデータに対して、電子透かし抽出器12に よって電子透かし抽出処理を行い、電子透かしデコーダ 14によって電子透かしの復号を行う。

【0041】アキュムレータアレイ50,53,55中のアキュムレータのサブセットからのデータのみを用いて、例えば、シフト0、シフト1、シフト6及びシフト7のアキュムレータアレイ(組40,41,46,47)内のデータを用い、他のアキュムレータ内のデータを無視しても、ほとんど等価な結果を得ることができることが実験的な試行によって示された。これによって、メモリを大幅に節約できる。第1のアキュムレータアレイが、0または1だけシフトさせられたデータを含むように、シフトの一層粗い量子化を用いることによって、一層の改良を行える。同様に、アキュムレータアレイ2および3のシフトを取り扱う、等々にする。

【0042】図6は、圧縮されていないビデオに対する処理手順を示している。電子透かし入れされたビデオが受けたと仮定した幾何学的歪みに対応するマッピングにしたがって、入力するビデオ画素を特定のアキュムレータに送るルックアップテーブル62を基にして、圧縮されていないビデオが、38個の8×8アキュムレータ65からなるアキュムレータアレイ64で加え合わされる。アキュムレータ65で加え合わされたデータが、DCT係数に変換される。このDCT係数は、38個の8×8ブロックアキュムレータ67からなる一次元アレイ66で加え合わされる。アキュムレータ66内のデータに対して、上述したように、電子透かしの抽出と電子透かしの復号とが行われる。

【0043】以上の説明は、水平シフトすなわち列シフトについてのものであるが、同じプロセスを垂直シフトすなわち行シフト、または行シフトと列シフトとの組合わせにも等しく適用できることは、当業者には明らかであろう。

【0044】上記の例は、画像の縮小された尺度(スケール)が既知であると仮定している。異なるスケールは、アキュムレータアレイに対する、大きさを変更されたブロックの異なる関連づけを必要とする。しかし、これは直接的な計算である。

【0045】多数のフレームに計算を広げることによって、メモリの量をさらに減少することができる。このようにして、ただ1つのアキュムレータのみを必要とするようにできる。フレーム0では、シフトが0のブロック

が累積される。フレーム 0 が終わったときにアキュムレータは 1 だけシフトし、それによって、フレーム 1 では 1 だけシフトさせられたブロックが累積する。したがって、64個のフレームの後では前と同じ結果が得られるので、64分の 1 のメモリ量が必要となるだけである。【0046】シフトを行うための疑似コードは次の通りである。

[0047]

【表1】

```
g = "scaling group" (すなわち、使用する38個のアキュムレータの組の
数をgに代入する)
 0 = x e
 \mathbf{s} \mathbf{y} = \mathbf{0}
 gフレームのおのおのに対して
  sx画素を右へおよびsv画素を上へ移動させなければならないプロックの
  みを8×8アキュムレータの単一セットに加え合わせる。他の全てのブロッ
  クを無視する。
  アキュムレータでDCT係数を計算する。
  アキュムレータを左へ1画素だけ移動させる。
  sx = (sx+1)/8
  60 (sx=0) csnt
    -{
   アキュムレータを1 国素だけ下へ移動する
   sy = (sy + 1) / 8
  アキュムレータでDCT係数を計算する。
```

実際には、尺度歪みや幾何学的歪みは既知ではなく、ま たは、尺度が整数の列数(または整数の行数)ではない が、対象とする尺度の範囲は、しばしば既知である。例 えば、ビデオでは尺度は±5%だけ変化することがある と仮定され、映画(一連のビデオフレーム)の継続時間 中は尺度は固定されており、または、少なくとも映画で の1シーン内では、固定されている。この後者の仮定 は、理由のあるものである。というのは、尺度の変化が 頻繁であれば、知覚されるビデオの画質が低下するから である。このような状況下では、電子透かし検出器は、 尺度変化の量を決定しようとする探索プロセスを開始し なければならない。水平方向と垂直方向の両方において 尺度の変化が±5%である例では、尺度変化が単位間隔 で定量化されるならば、11×11の可能な尺度があ る。「単位間隔」というのは、縮小が1/8、1/4、 3/8、1/2、5/8、3/4または7/8でなけれ ば、重なり合いが整数の行数または列数に一致しないと いう事実を関連するものである。そのように重なり合い が整数の行数または列数に一致しない場合には、並進シ フト量は、整数の行数または列数に「丸められる」。固 定された尺度で電子透かしを検出するために2秒必要と するならば、可能な全ての尺度を探索するために、2× 121=242秒を必要とする。これは、最悪の場合の

潜在的な待ち時間であると考えることができる。実際には、平均待ち時間はもっと短く、最もありえそうな尺度 を最初に探索する知能探索手順を用いれば、特にそうで ある。

【0048】尺度は、8×8DCTブロックの空間的に 変化する並進によって近似できる唯一の幾何学的歪みで はない。他のアフィン変換も同様に取り扱うことができ る。

[0049]

【発明の効果】以上説明したように本発明は、電子透かし入れされたデータの n×nブロックを空間的に並進させて幾何学的歪みを補償するステップと、並進させたデータから電子透かしを抽出するステップとを実行することにより、画像またはビデオフレームに、幾何学的拡大/縮小やアフィン歪みが加えられた場合であっても、確実に電子透かしを検出することができるようになるという効果がある。

【図面の簡単な説明】

【図1】圧縮されたビデオのストリームが入力する場合の電子透かし検出の手順を示すデータフロー図である。 【図2】圧縮されていないデータが入力する場合の電子透かし検出の手順を示すデータフロー図である。

【図3】オリジナルのブロック列に対して大きさ(スケ

ール)が変えられたブロック列を説明する図である。

【図4】8個のアキュムレータアレイからなる組を示す 概略図である。

【図5】圧縮されたビデオが入力する場合における、本 発明の好ましい実施の形態での処理手順を示すデータフ ロー図である。

【図6】圧縮されていないビデオが入力する場合における、本発明の好ましい実施の形態での処理手順を示すデータフロー図である。

【符号の説明】

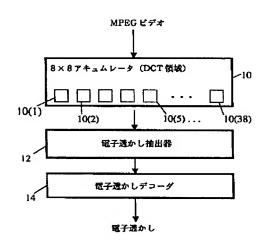
10 アキュムレータアレイ (DCT領域)

10(1)~10(38),20(1)~20(38) 8×8アキュムレータ

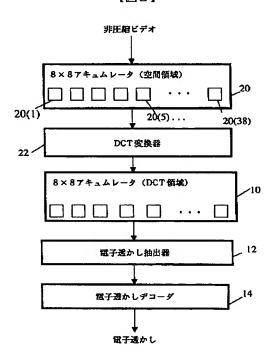
- 12 電子透かし抽出器
- 14 電子透かしデコーダ
- 20 アキュムレータアレイ(空間領域)
- 22 DCT変換器
- 40~47 組
- 50,53,55,60,64 アキュムレータアレイ
- 51,54,56 アキュムレータ
- 52 逆変換
- 58,66 1次元アレイ
- 62 ルックアップテーブル
- 65(1)~65(38),67(1)~67(38) アキュムレ

ータ



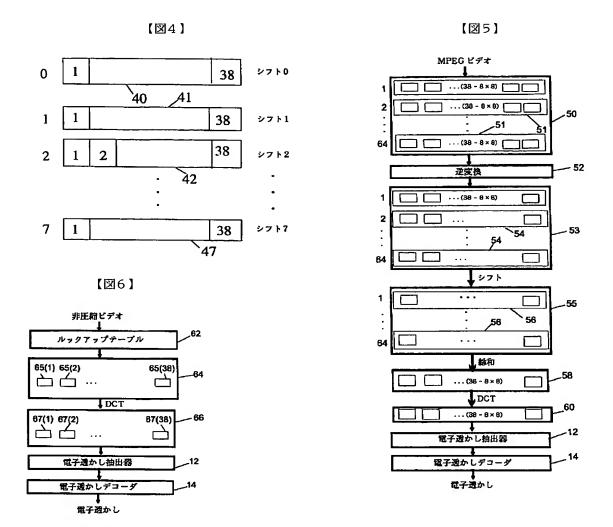


【図2】



【図3】

大きさを 変えられた	t*	2.	31	4'	5. 6	7'	8-	9.	10-	
オリジナル	ι	2	3	4	5	6	7	8	9	
		:								



フロントページの続き

HO4N 7/30

(51) Int. Cl. 6

識別記号

FΙ

(72)発明者 マシュー エル. ミラー アメリカ合衆国 08540 ニュー ジャー ジー州 プリンストン アパートメント 2 クオリー ストリート 12